

## (19)日本国特許庁(JP)

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出題公開番号 特開2000-134159 (P2000-134159A)

(43)公開日 平成12年5月12日(2000.5.12)

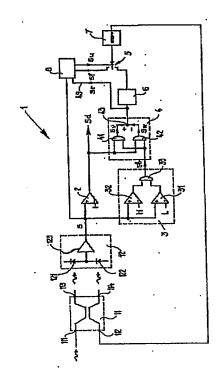
(51) Int.Cl.7	<b>識別記号</b>	FΙ			テーマニ	1(参考)
H04B 10/152		H04B 9	9/00	1	_	
10/142		H04L 27	H04L 27/22 Z			
10/04						
10/06						
// HO4L 27/22	•		•			
, ,		審查請求	未請求 誰	求項の数9	OL	(全 8 頁)
(21)出願番号	特願平11-200296	(71) 出願人	596168775			
(any problem o			エルリコン	<b>・・コントラ</b> く	ペス・ア	クチエンゲ
(22)出顧日	平成11年7月14日(1999.7.14)		ゼルシャフ	<b>7</b> }		
(mm) printer			OERLI	KON CO	ONTR.	AVES
(31) 優先梅主張番号	1998 2130/98		AG			
(32)優先日	平成10年10月22日 (1998. 10.22)	•	スイス、ツ	ノエーノ\ーーを	3050チュ	ーリッヒ、
	スイス (CH)		ピルヒシュ	トラーセ155	番	
(OO) BESTEIN		(72)発明者	クリストフ	7・ペーター	・ゼルベ	
	•		スイス、ツ	/ェー/\8	3553 <b>≿</b> ≖	ットリンゲ
			ン、キルヒ	:ヴェーク10	番	
		(74)代理人	100062144			
			弁理士 青	如 葆(	外2名)	
		1				

## (54) 【発明の名称】 光学的に位相変調された信号をホモダイン受信するための装置

#### (57)【要約】

【課題】 局部発振器レーザ源の位相調整をより簡単に 行う。

【解決手段】 光学的に位相変調された信号をホモダイン受信するための装置において、ウィンドウ比較器30は、ヘテロダイン受信機101,102の出力端子と帰還回路40の別の入力端子との間に挿入され、帰還回路40の別の入力端子には識別器20の出力信号Siが供給される。周波数捕捉回路80の出力端子は反転スイッチ50の他のコネクタに接続され、反転スイッチ50の出力信号は局部発振器レーザ70の制御入力端子に供給される。ウィンドウ識別器30は2つ以上のしきい値を有する。帰還回路40は直交チャンネルSqのための制御入力端子を有する。ウィンドウ識別器30により光搬送波信号の位相の決定を可能にし局部発振器レーザ70の位相調整を可能にする。



## 【特許請求の範囲】

【請求項1】 ヘテロダイン受信機(11,12)と、データ識別器(21)と、周波数捕捉回路(8,80)と、局部発振器レーザ(7,70)とを有する光学的に位相変調された信号をホモダイン受信するための装置において、

上記装置は、光学的位相同期(OPLL)ループのための帰還回路(4,40)と、

ヘテロダイン受信機(11,12)の出力と上記帰還回 路(4,40)の入力との間に挿入されたウィンドウ識 別器(3,30)とを備えたことを特徴とする光学的に 位相変調された信号をホモダイン受信するための装置。

【請求項2】 上記帰還回路(4,40)の出力信号又は上記周波数捕捉回路(8,80)の出力信号を、局部発振器レーザ(7,70)の制御入力に供給するための反転スイッチ(5,50)を備えたことを特徴とする請求項1記載の装置。

【請求項3】 上記帰還回路(4,40)のもう一方の入力はデータ識別器(2,20)の出力に接続されたことを特徴とする請求項1又は2記載の装置。

【請求項4】 上記反転スイッチ(5,50)の上流側 又は下流側に接続されたフィルタ回路(6,69)をさ らに備えたことを特徴とする請求項1乃至3のうちの1 つに記載の装置。

【請求項5】 上記帰還回路(40)は、直交チャンネルのために供給された付加的なデータ識別器(21)の出力に接続された制御入力を有することを特徴とする請求項1万至4のうちの1つに記載の装置。

【請求項6】 直交チャンネルのために、2つの光ビームスプリッタ(13,14)と付加的なヘテロダイン受信機(91,92)とを備え、

上記2つの光ビームスプリッタ (13, 14) は2つの ヘテロダイン受信機 (101, 102, 91, 92) に接続され、

上記局部発振器レーザ(70)の出力は、上記2つの光ビームスプリッタ(14)のうちの1つの入力に接続されたことを特徴とする請求項1乃至5のうちの1つに記載された装置。

【請求項7】 上記ウィンドウ識別器(3,30)は2つ以上のしきい値を有することを特徴とする請求項1乃至6のうちの1つに記載された装置。

【請求項8】 上記周波数捕捉回路(8,80)はマイクロプロセッサ(81)を備え、

上記マイクロプロセッサ(81)は反転スイッチ(5,50)に対して制御信号(Su)を供給し、

上記マイクロプロセッサ(81)には検出器(82)と 制御回路(83)とが接続され、

上記検出器(82)は、実際の信号が上記へテロダイン 受信機の光電変換器(12,102)の出力において存 在しているか否かを決定し、これに基づいて上記マイク ロプロセッサ(81)に制御信号を供給し、

上記制御回路(83)は、反転スイッチ(5,50)を 介して局部発振器レーザ(7,70)に伝送される制御 信号(Sf)を供給することを特徴とする請求項1乃至 7のうちの1つに記載の装置。

【請求項9】 上記周波数捕捉回路(8,80)はフィルタバンク(84)を備え、

上記フィルタバンク (84) の入力は帰還回路 (4,4 o) の出力に接続され、

上記フィルタバンク(84)は少なくとも2つの周波数間を識別して適正な識別信号を制御回路(83)に供給することを特徴とする請求項1乃至8のうちの1つに記載の装置。

#### 【発明の詳細な説明】

#### [0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、ヘテロダイン受信機と、データ識別器と、周波数捕捉回路と、局部発振器レーザとを備え、光学的に位相変調された信号をホモダイン受信するための装置に関する。

#### [0002]

【従来の技術】位相変調によって動作するディジタル信号システムのための種々の変調方法が電気通信技術において知られており、ここで、復調に必要な搬送波の再生(又は回復)は、例えば乗算、再変調によって、もしくはコスタ(Costa)制御ループの援助によって行うことができる。

## [0003]

【発明が解決しようとする課題】このようなシステムや 同様のシステムを光学システムと接続して使用するとき には、局部発振器レーザ源の位相調整という問題がしば しば発生するが、これは比較的高価である。

【0004】従って、本発明の目的は、局部発振器レーザ源の位相調整をより簡単に行うことができる、光学的に位相変調された信号をホモダイン受信するための装置を提供することにある。

### [0005]

【課題を解決するための手段】本発明に係る光学的に位相変調された信号をホモダイン受信するための装置は、ヘテロダイン受信機(11,12)と、データ識別器(21)と、周波数捕捉回路(8,80)と、局部発振器レーザ(7,70)とを有する光学的に位相変調された信号をホモダイン受信するための装置において、上記装置は、光学的位相同期(OPLL)ループのための帰還回路(4,40)と、ヘテロダイン受信機(11,12)の出力と上記帰還回路(4,40)の入力との間に挿入されたウィンドウ識別器(3,30)とを備えたことを特徴とする。

【0006】また、上記装置において、好ましくは、上記帰還回路(4,40)の出力信号又は上記周波数捕捉回路(8,80)の出力信号を、局部発振器レーザ

(7,70)の制御入力に供給するための反転スイッチ(5,50)を備える。さらに、上記装置において、好ましくは、上記帰還回路(4,40)のもう一方の入力はデータ識別器(2,20)の出力に接続される。またさらに、上記装置において、好ましくは、上記反転スイッチ(5,50)の上流側又は下流側に接続されたフィルタ回路(6,60)をさらに備える。また、上記装置において、上記帰還回路(40)は、好ましくは、直交チャンネルのために供給された付加的なデータ識別器(21)の出力に接続された制御入力を有する。

【0007】さらに、上記装置において、好ましくは、直交チャンネルのために、2つの光ビームスプリッタ(13,14)と付加的なヘテロダイン受信機(91,92)とを備え、上記2つの光ビームスプリッタ(13,14)は2つのヘテロダイン受信機(101,102,91,92)に接続され、上記局部発振器レーザ(70)の出力は上記2つの光ビームスプリッタ(14)のうちの1つの入力に接続される。またさらに、好ましくは、上記ウィンドウ識別器(3,30)は2つ以上のしきい値を有する。

【0008】さらに、上記装置において、上記周波数捕捉回路(8,80)はさらにマイクロプロセッサ(81)は反転スイッチ(5,50)に対して制御信号(Su)を供給し、上記マイクロプロセッサ(81)には検出器(82)と制御回路(83)とが接続され、上記検出器(82)は、実際の信号が上記へテロダイン受信機の光電変換器(12,102)の出力において存在しているか否かを決定し、これに基づいて上記マイクロプロセッサ(81)に制御信号を供給し、上記制御回路(83)は、反転スイッチ(5,50)を介して局部発振器レーザ(7,70)に伝送される制御信号(Sf)を供給する。

【0009】またさらに、上記装置において、上記周波数捕捉回路(8,80)はフィルタバンク(84)を備え、上記フィルタバンク(84)の入力は帰還回路(4,40)の出力に接続され、上記フィルタバンク(84)は少なくとも2つの周波数間を識別して適正な識別信号を制御回路(83)に供給する。

#### [0010]

【発明の実施の形態】以下、図面を参照して本発明に係る実施形態について説明する。

【0011】図1に示す本発明に係る装置は、ハイブリッドと呼ばれる光カプラ11と補償回路と呼ばれる光電変換器(光信号から電気信号への光電変換器をいう。)12とを備えたヘテロダイン受信機に加えて、データ識別器2と、ウィンドウ識別器(窓識別器)と呼ばれるウィンドウ比較器3と、帰還回路4とを備え、帰還回路4の出力端子は、フィルタ6の下流に接続された反転スイッチ5を介して局部発振器レーザ7の制御入力端子に接

続される。データ信号Sdを供給するデータ識別器2の入力端子及び比較器3の入力端子は、ヘテロダイン受信機の出力端子又はそれぞれ光電変換器12の出力端子に接続される。装置4の入力端子には、一方でデータ識別器2によって供給されるデータ信号Sdが供給され、他方で比較器3の出力信号Sbが供給される。

【0012】小形化されたヘテロダイン受信機の光カプ ラ (光結合器) 11は、周波数feを有する受信された 光ピームを入力するための入力端子111と、レーザ源 7によって供給される周波数 f qを有するレーザビーム を入力するための入力端子112とを有する。カプラ1 1の2つの出力端子のうち、一方の出力端子113は光 和信号を供給し、他方の出力端子114は光差信号を供 給する。これら2つの光信号はそれぞれ光電変換ダイオ ード121又は122に入射し、これら2つのダイオー ド121,122はこれら光信号を対応する2つの電気 信号に変換する。これら2つの電気信号は回路12内に 設けられた増幅器123において加算され、回路12の 出力はアナログデータ信号Sを供給する。データ識別器 2は、ディジタルすなわち矩形のデータ信号 S d を供給 する簡単な再生器として機能するゼロ交差比較器であ る。

【0013】ウィンドウ比較器3は2つの比較器31,32を備え、2つの比較器31,32の信号入力端子の両方に、光電変換器12の出力信号Sが供給される。ここで、比較器32の出力信号はアンド(AND)ゲート33からのより高いしきい値日とリンクされ、比較器31の反転出力信号はより低いしきい値しにリンクされ、アンドゲート33に出力される。ここで、比較器31は、信号Sをその反転入力端子に入力されるより低いしきい値しと比較して、比較器32は、信号Sをその反転入力端子に入力されるより高いしきい値日と比較して、比較器32は、信号Sをその反転入力端子に入力されるより高いしきい値日と比較して、比較結果の信号をアンドゲート33に出力する。アンドゲート33からの出力信号Sbはアンドゲート41,42の各一方の入力端子に入力される。

【0014】帰還回路4は2つのアンドゲート41,42を備え、アンドゲート41,42の両方はウィンドウ比較器3の出力端子に接続された入力端子を有する。アンドゲート41のもう一方の入力端子にはディジタルデータ信号Sdが供給され、アンドゲート42のもう一方の入力端子には反転されたデータ信号Sdが供給される。アンドゲート41及び42の出力端子は差動増幅器43の各入力端子に接続され、差動増幅器43の出力端子は、フィルタ6及び反転スイッチ5を介して局部発振器レーザ7の制御入力端子に接続される。ループフィルタ6は低域通過フィルタである。

【0015】本装置はさらに、光電変換器12の出力端子と反転スイッチ5のもう一方の入力端子との間に挿入された周波数捕捉回路8を備え、ここで、周波数捕捉回

路8はさらに、反転スイッチ5を制御するように設計さ れている。以下の真理値表は、図1に図示されたウィン ドウ比較器3に適用するものである。

[0016] 【表1】

s	S d	Н	L	Sb	Sv	Sw
-1	0	0	0	0	0	0
0-	0	0	1	7	0	1
0+	1	0	1	1	1	0
+1	1	1	1	0	0	0

【OO17】この真理表では、Sは光電変換器12によ って供給されるアナログ信号、Sdはデータ識別器2か ら得られるデータ信号、H及びLは比較器3のしきい値 信号、Sbは比較器3によって供給される同期ビット、 Sv及びSwはそれぞれアンドゲート41又は42の出 力信号である。ここで、復調されたデータ信号は、雑 音、位相エラー及び他の干渉を含んでいる。

【0018】図2(a)に図示された位相ダイヤグラム においては、基準軸は位相エラーなしのデータ伝送に対 応し、実軸にある点d0及びd1は位相シフトが±90 度である信号を表しており、これらに対しては搬送波位 相の評価は実行されない。しかしながら、虚軸上の点S は位相シフトがOである信号に対応しており、この場合 は搬送波位相の評価が可能である。

【OO19】図2(a)に図示された位相ダイヤグラム には、位相エラーを有するデータ伝送に対応する点d O', d1'及びS'がまた表示されている。点dO' 及びd1′は位相シフトが180度である信号を表示し ており、これらに対しては搬送波位相の評価は実行され ない。しかしながら、点S'に近い点Sは位相シフトが 約0であると期待される信号に対応し、この場合は搬送 波位相の評価が可能である。

【0020】図2の最下部(図2(b))には信号d O, dO', S, S', d1', d1の対応する電圧が 示されており、図3 (b) の左側には、ウィンドウ識別 器3のより低い又は下位のしきい値電圧L(図1)が図 示され、図3 (b) の右側にはより高い又は高位のしき い値電圧H(図1)が点線の直線によって示されてい る。受信された電圧は、>0で正であり、<0で負であ る。これにより、Oへの位相調整を実行することができ

【OO21】図4に図示された本発明に係る実施形態の 装置10は、同相へテロダイン受信機と、データ識別器 20と、ウィンドウ比較器30と、制御された帰還回路 40とを備え、帰還回路40の出力端子は、反転スイッ チ50及びその上流に接続されたフィルタ60を介して 局部発振器レーザフロの制御入力端子に接続される。こ の場合のヘテロダイン受信機は、光カプラ101及びそ の下流に接続された光電変換器102を備える。同相デ 一タ信号Siを供給するデータ識別器20の入力端子及 びウィンドウ比較器30の入力端子は、光電変換器10 2の出力端子に接続される。制御された帰還回路40の 入力端子には、一方でデータ識別器20によって供給さ れるディジタルデータ信号Siが供給され、他方で比較 器30の出力信号が供給される。

【0022】図4に図示された装置10はさらに、それ ぞれ受信された光のための入力端子131又は局部発振 器レーザフロの光のための入力端子141を有する2つ の光ビームスプリッタ13及び14と、下流にデータ識 別器21が接続された直交へテロダイン受信機とを有す る。この直交へテロダイン受信機はまた、光カプラ91 及び光電変換器92を備え、これらの構成要素91,9 2はそれぞれ、図4の構成要素101又は102、もし くは図1の構成要素11又は12と同一もしくは類似し たものとして構成することができる。図4のデ―タ識別 器20及び21もまた、図1のデータ識別器2と同じも のとして構成することができる。このことはまた、図4 の構成要素30,50,60,70,80についても同 様に真実であり、これらの構成要素は本質的にそれぞれ 図1の構成要素3,5,6,7,8と同一であって、互 いに同様に接続することができる。

【〇〇23】それ自身が公知であるこの小形化されたへ テロダイン受信機の光カプラ91及び101はそれぞ れ、2つの入力端子93及び94、もしくは103及び 104を有する。光ビームスプリッタ13及び14はそ れぞれ、2つの出力端子133及び134、もしくは1 43及び144を有し、出力端子133及び143は同 相チャンネルのカプラ101の入力端子103又は10 4に接続され、出力端子134及び144は直交チャン ネルのカプラ91の入力端子93又は94に接続され る。データ識別器21はまたゼロ交差比較器として機能 する簡単な再生器である。データ識別器21は、本発明 に係る、直交チャンネルのディジタルデータ信号、すな わちデータ信号Sqを供給し、このデータ信号は制御さ れた帰還回路40の制御入力端子にさらに供給される。 【0024】帰還回路40は2つのアンドゲート44,

45を備え、この2つのアンドゲート44,45の両方 はウィンドウ比較器30の出力端子に接続される。アン

ドゲート44のもう一方の入力端子にはディジタルデー タ信号Siが供給され、アンドゲート45のもう一方の 入力端子には反転されたデータ信号Siが供給される。 アンドゲート44及び45の出力端子はそれぞれモジュ 口2加算器46又は47の各入力端子に接続され、モジ ュロ2加算器46,47のそれぞれは第2の反転入力端 子を有し、各第2の反転入力端子はともにデータ識別器 21の出力端子に接続される。加算器46及び47の出 力端子は差動増幅器48の各入力端子に接続され、差動 増幅器48の出力端子はフィルタ60及び反転スイッチ 50を介して局部発振器レーザ70の制御入力端子に接 続される。フィルタ60は光学的位相同期回路(OPL L) のループフィルタであり、例えば低域通過フィルタ として実現することができる。レーザ源70によって供 給される放射光信号は、直交ビームスプリッタ14の入 力端子141に向けて行われる。

【0025】さらに、図4に図示された本装置は周波数 捕捉回路80を備え、周波数捕捉回路80は光電変換器 102の出力端子と反転スイッチ50のもう一方の入力 端子との間に挿入され、さらに反転スイッチ50を制御 する

【0026】図4に図示された回路101,102,2 0,30は、図1に図示された対応する構成要素11, 12,2,3と同様に動作する。

【0027】図5(a)に図示された位相ダイヤグラムにおいては、基準軸は位相エラーなしのデータ伝送に対応し、実軸にある点dO及びd1は位相シフトが±90度である信号を表しており、これらに対しては搬送波位相の評価は実行されない。しかしながら、虚軸上の点S1及びS2はそれぞれ位相シフトがO度又は180度である信号に対応しており、この場合は搬送波位相の評価が可能である。

【0028】図5(a)に図示された位相ダイヤグラムには、位相エラーを有するデータ伝送に対応する点d 0', d1'及びS1', S2'がまた表示され、ここで、点d0'及びd1'は位相シフトが±90度である信号を表示しており、これらに対しては搬送波位相の評価は実行されない。しかしながら、点S1及びS2に近い点S1'及びS2'はそれぞれ位相シフトが0度又は180度である信号に対応しており、この場合は搬送波位相の評価が可能である。

【0029】図5の最下部(図5(b))には信号d 0, d0', S2', S1, S2, S1', d1', d 1の対応する電圧値が示されており、図6の最下部(図6(c))に同相チャンネルの場合のウィンドウ識別器30のより低いしきい値電圧L(図4)及びより高いしきい値電圧H(図4)が点線の直線によって示され、図6の右側(図6(b))に直交チャンネルの場合が示されている。受信された電圧は、>0で正であり、<0で負である。信号S1, d1, d1, S2, d0, d1,

S1, d0の対応する電圧値は、図6の右側(図6 (b))に表示されている。

【0030】図7に図示された周波数捕捉回路8又は8 0は、検出器(又は検波器)82及び制御回路83が接 続されたマイクロプロセッサ81と、フィルタバンク8 4とを備える。マイクロプロセッサ81は、開始信号S Oで起動される。光電変換器12又は102に接続され た検出器82は、実際の信号Sが存在するか否かを決定 し、この決定に従ってマイクロプロセッサ81に対して 信号1又は0を供給する。帰還回路4又は40からの出 力信号Srが供給されるフィルタバンク84には、ライ ン49を介して指示信号が伝送され、周波数エラー範囲 の例えば10までの数n間を識別することができ、バス 又はライン85を介して制御回路83に適正な識別信号 を供給する。制御回路83はバス86を介してマイクロ プロセッサ81に接続され、マイクロプロセッサ81は 反転スイッチ5又は50に制御信号Suを供給する。制 御回路83自身は信号Sfを供給し、当該信号Sfは、 反転スイッチ5又は50を介して局部発振器レーザ7又 は70に供給される。

【0031】周波数捕捉回路8又は80は、以下のように機能する。

【0032】入力信号SOは、まず局部発振器レーザ7 又は70のおおまかな荒い周波数検索ラン(処理の実 行)を開始させ、次いで、局部発振器レーザ7又は70 は周波数捕捉回路8又は80によって反転スイッチ5又 は50を介して制御のために切り換えられる。

【0033】第2の方法のステップにおいて、もし検出器82の入力端子で信号Sが検出されれば、すなわちもし局部発振器レーザがいまその時点で公称周波数の近傍にあれば、同調速度は精細な検索ラン(処理の実行)を開始するために、マイクロプロセッサ81によって明確に低減される。

【0034】第3の方法のステップでは、周波数エラー、すなわち信号SrがOに調整される。本発明の別の実施形態においては、信号Srはまた、周波数捕捉回路8又は80のライン49を介して評価装置に伝送することができる。

【0035】最後にマイクロプロセッサ81が周波数の 捕捉が達成されたことを決定すると、周波数捕捉回路8 又は80は通常動作(処理)に切り換えられ、この瞬間 から、局部発振器レーザ7又は70はループフィルタ6 又は60を介して制御される。周波数の捕捉は、例えば 信号Srがもはや発振されない時点で達成される。

【0036】上述のヘテロダイン受信機は、それ自身公知である小形化された構成要素(光ハイブリッド及び平衡化された受信機)である。周波数捕捉回路8又は80は、この周波数fqと、受信された変調された光ビームの周波数feとの一致を確立するために、レーザ源によって供給される変調されていないレーザビームの周波数

f qを制御された状態にさせる。局部発振レーザ源の位相調整は、位相同期(位相ロック)が確立されるまでウィンドウ識別器回路によって実行される。周波数の同期化が失敗すると、反転スイッチ5又は50は周波数捕捉回路8又は80に再度切り換えられる。周波数の同期化が確立されれば、反転スイッチは再度ウィンドウ識別器回路に切り換えされる。

【OO37】このように、本発明に係る装置の動作は、 使用される周波数捕捉のためのアルゴリズムから大幅に 独立している。

【0038】光学的に位相変調された信号をホモダイン 受信するときに、ウィンドウ識別器回路又はウィンドウ 比較器を採用することにより、光搬送波信号の位相の決 定が可能となり、またそれ故に局部発振レーザ源の位相 調整が可能となっている。

【0039】上述の位相調整は、例えばQPSK法(直交位相シフトキーイング)の場合のように、注入され、又はもうすでにそれ自身存在している直交搬送波の状態を使用する。このように、本発明に係る装置においては、標準的な受信機のしきい値識別器は、2つ又はそれ以上の付加的なしきい値によって拡張される。本装置はまた、QASK法(直交振幅シフトキーイング)又はBPSK法(バイナリ位相シフトキーイング)を用いて、可能な同期信号と共に使用することができる。

【0040】本発明によって、帰還回路4又は40のそれぞれの出力端子と周波数捕捉回路8又は80のそれぞれとの間の接続49を省略できることもさらに学習された。これは、光制御ループの帯域幅と比較して同調速度が大きい場合に使用されることが好ましい。

【0041】入力端子111又は131のそれぞれを介して受信された変調された放射信号は、円偏波信号とすることが可能である。直線偏波への変更は、上流側に接続された1/4波長板の援助によって行うことができる。偏波を調整するための付加的手段は、局部発振器レーザ7又は70のそれぞれの出力端子において採用することができる。

【OO42】本発明に係る装置は、大幅な長時間の安定性が際だって優れている。その上、これは容易に実施が可能である。

【0043】上述の例示的な実施形態は単に、こうした 装置のアプリケーションの一実施形態にすぎないことは 理解されなければならない。これからすぐに当業者によって得られる他の実施形態はまた本願発明の基本的な技 術思想を含む。

#### [0044]

【発明の効果】以上詳述したように本発明によれば、ヘテロダイン受信機(11,12)と、データ識別器(21)と、周波数捕捉回路(8,80)と、局部発振器レーザ(7,70)とを有する光学的に位相変調された信号をホモダイン受信するための装置において、上記装置

は、光学的位相同期(OPLL)ループのための帰還回路(4,40)と、ヘテロダイン受信機(11,12)の出力と上記帰還回路(4,40)の入力との間に挿入されたウィンドウ識別器(3,30)とを備える。従って、局部発振器レーザ源の位相調整をより簡単に行うことができる。

## 【図面の簡単な説明】

【図1】 本発明に係る一実施形態である同相受信機の ブロック回路図である。

【図2】 図1の同相受信機における搬送波位相及び受信された信号の電圧の状態図であって、(a)はその位相ダイヤグラムであり、(b)は信号電圧のレベルを示すグラフである。

【図3】 (a) は図2の一信号の例のときの位相ダイヤグラムであり、(b) はその信号電圧波形のタイミングチャートである。

【図4】 本発明に係る別の実施形態の結合された同相 及び直交受信機のブロック回路図である。

【図5】 同相及び直交位相受信機における搬送波位相及び受信された信号の電圧の状態図であって、(a)はその位相ダイヤグラムであり、(b)はその信号電圧のレベルを示すグラフである。

【図6】 (a)は図5の一信号の例のときの位相ダイヤグラムであり、(b)及び(c)はその信号電圧波形のタイミングチャートである。

【図7】 図4の周波数捕捉回路のブロック図である。 【符号の説明】

2…データ識別器、

3…ウィンドウ比較器、

4…帰還回路、

5…反転スイッチ、

6…ループフィルタ、

フ…局部発振レーザ、

8…周波数捕捉回路、

10…装置、

11…光カプラ、

12…光電変換器、

13,14…光ビームスプリッタ、

20,21…データ識別器、

30…ウィンドウ比較器、

31,32…比較器、

40…帰還回路、

41,42…アンドゲート、

43…差動増幅器、

44,45…アンドゲート、

46.47…モジュロ2加算器、

48…差動増幅器、

49…ライン、

50…反転スイッチ、

60…フィルタ、

70…局部発振レーザ、

80…周波数捕捉回路、

81…マイクロプロセッサ、

8 2…検出器、

83…制御回路、

84…フィルタバンク、

85…バス又はライン、

86…バス、

9 1 …光カプラ、

92…光電変換器、

93,94…入力端子、

101…光カプラ、

102…光電変換器、

103, 104…入力端子、

111,112…入力端子、

113,114…出力端子、

121, 122…光電変換ダイオード、

123…増幅器、

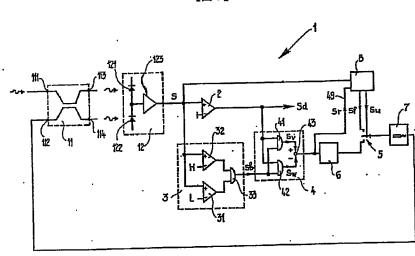
131…入力端子、

133, 134…出力端子、

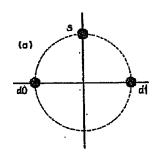
141…入力端子、

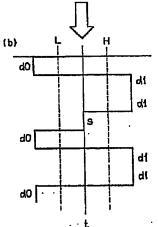
143, 144…出力端子。

[図1]



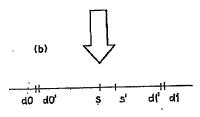
[図3]





【図2】

do' di'



【図5】

